

信号理論

- No.7 サブバンドと完全再構成 -

渡辺 裕

Signal Theory

- No.7 Subband and Perfect Reconstruction -

Hiroshi Watanabe

サブバンド

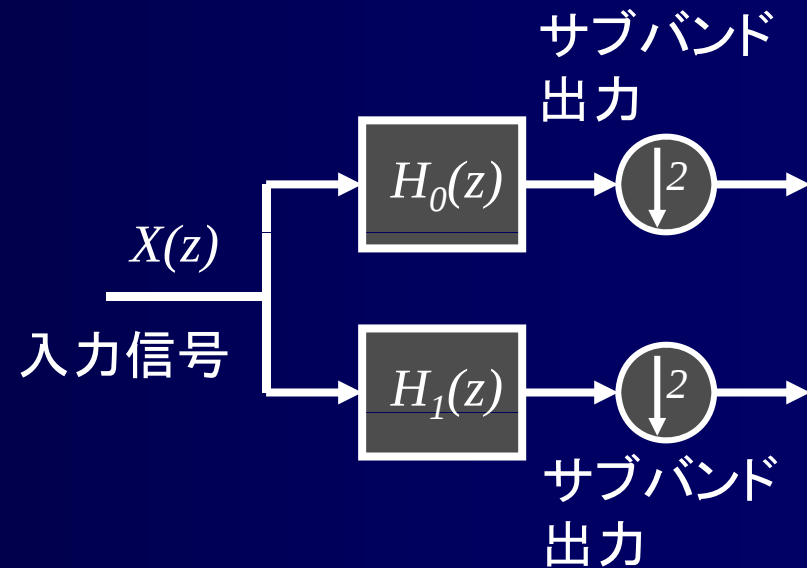
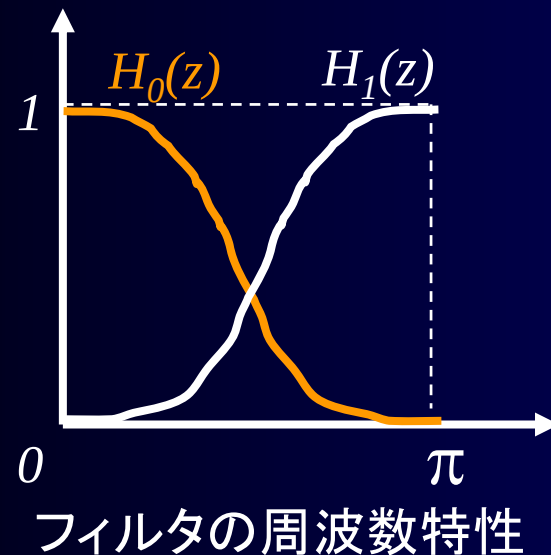
- 通過周波数帯域の限られたフィルタを適用することにより、特定の周波数帯域のサンプルだけ进行处理する手法
- 用いるフィルタをサブバンドフィルタと呼ぶ
- サブバンド出力を間引き、量子化することにより、変換符号化と等価になる
- チャネルイコライザー(伝送等化器)、オーディオイコライザー(オーディオ周波数調整器)、オーディオ符号化などに応用される
- 主にFIRフィルタが用いられる

Subband

- Processing samples having specified frequency range by applying limited bandwidth filter
- Filter is called “Subband Filter”
- It equals to transform coding by applying decimation and quantization to subband outputs
- Application: Channel equalizer (Transmission equalizer), Audio equalizer, Audio coding
- In most cases, FIR filter

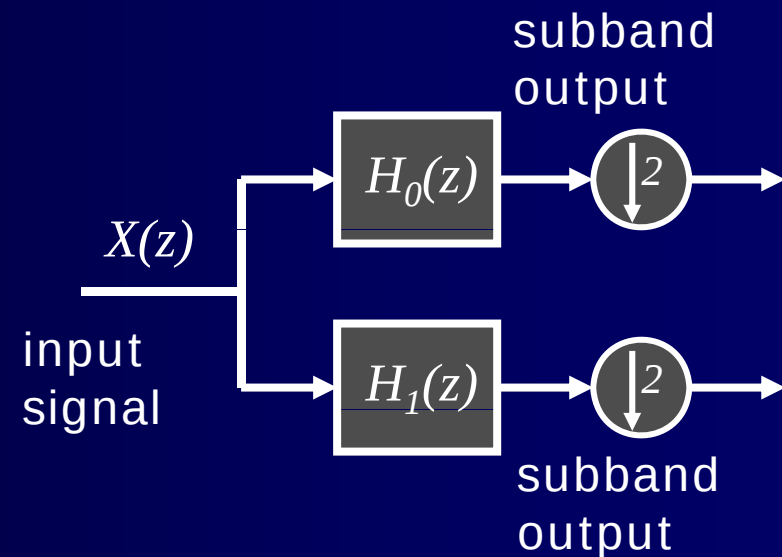
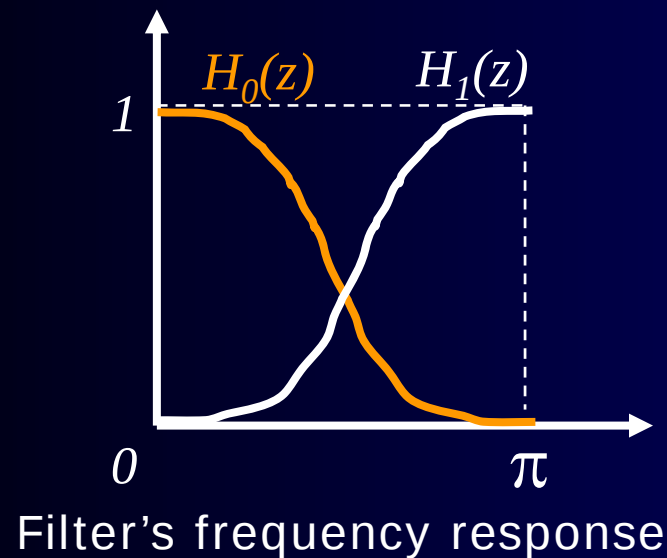
サブバンドフィルタ

- 最も簡単なサブバンド処理は2バンド分割
- 低域通過型FIRフィルタ $H_0(z)$ および高域通過型FIRフィルタ $H_1(z)$ による構成
- サブバンド出力は1:2にダウンサンプル(サブサンプル)される



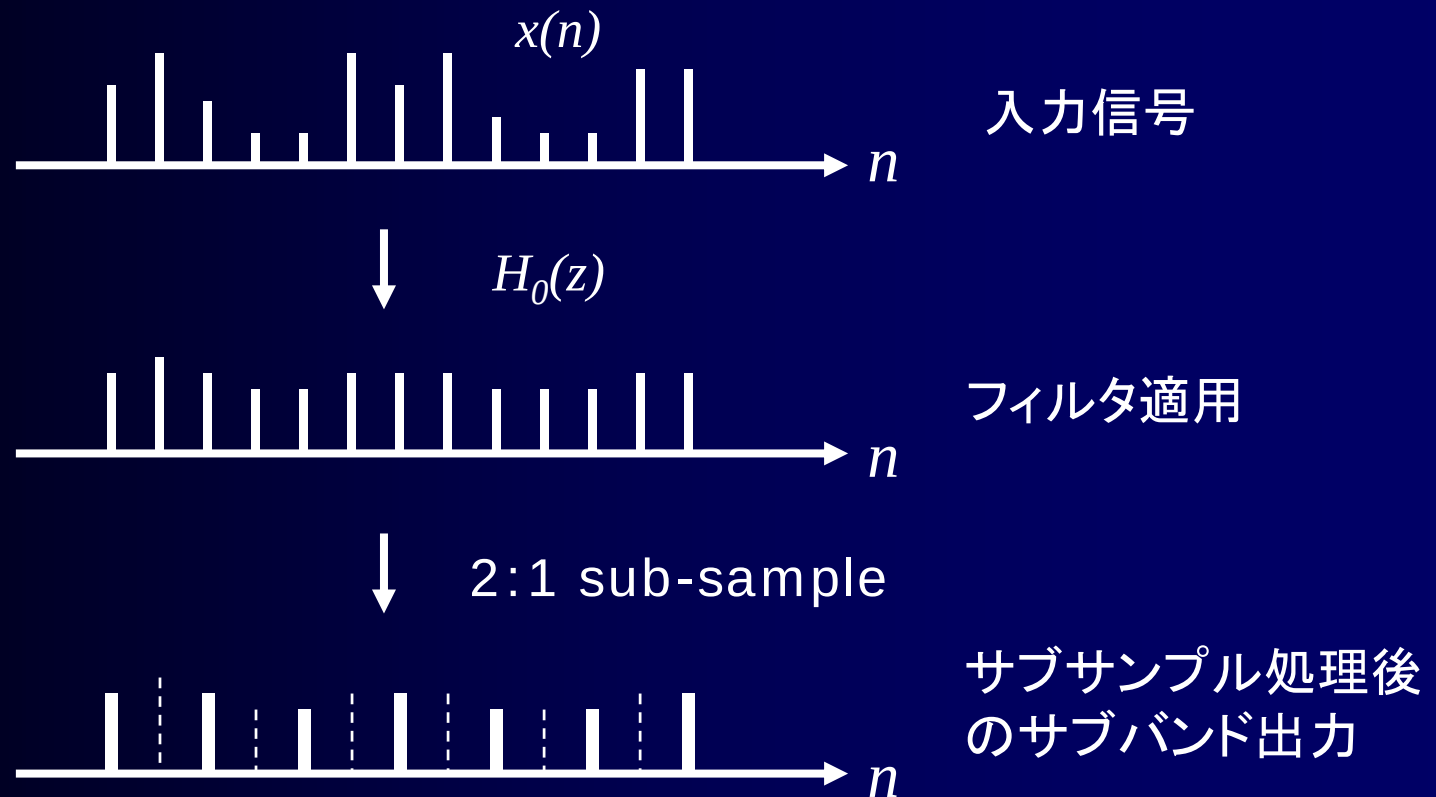
Subband Filter

- The simplest subband is two-band
- Consists of Low pass FIR filter $H_0(z)$ and High pass FIR filter $H_1(z)$
- Subband output is down-sampled to 1:2 (subsample)



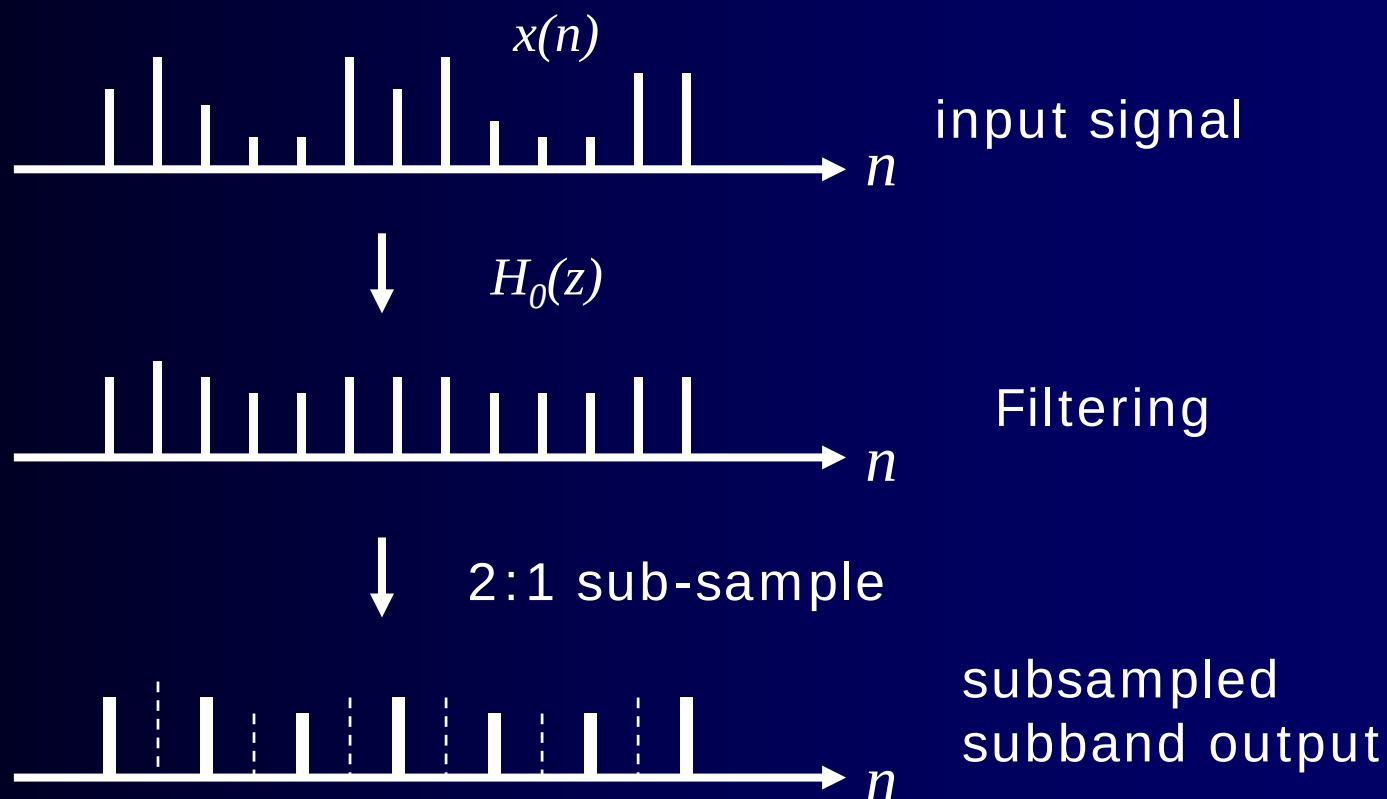
サブバンドフィルタ (2)

■ 2:1サブサンプル



Subband Filter (2)

■ 2:1 Subsample



ハーフバンドフィルタ

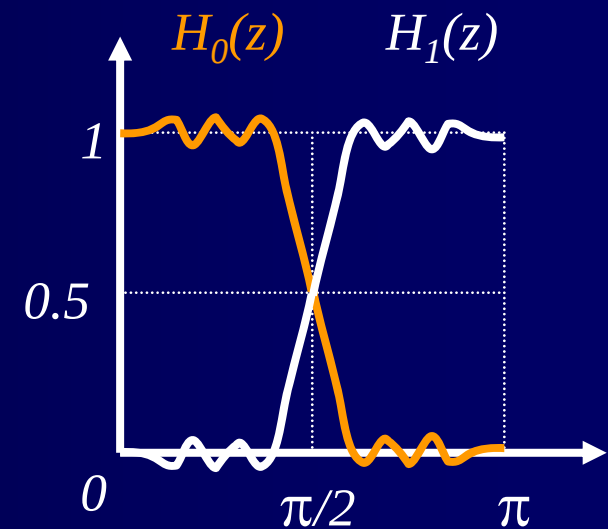
- ハーフバンドフィルタ $H(z)$ の定義

$$H(z) = H(z^{-1})$$

$$H(z) + H(-z^{-1}) = 1$$

- 周波数特性

- 周波数特性は $\pi/2$ で対称
- 対称なフィルタ特性と加算すると1になる



$$H(e^{j\omega}) + H(-e^{-j\omega}) = H(e^{j\omega}) + H(e^{j(\pi-\omega)}) = 1$$

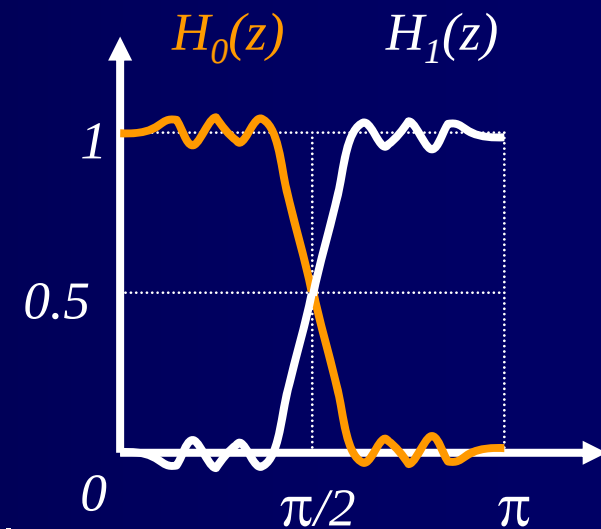
Halfband Filter

- Definition of halfband filter $H(z)$

$$H(z) = H(z^{-1})$$

$$H(z) + H(-z^{-1}) = 1$$

- Frequency response
 - Symmetric at $\pi/2$
 - Sum of two filters response equals to 1



$$H(e^{j\omega}) + H(-e^{-j\omega}) = H(e^{j\omega}) + H(e^{j(\pi-\omega)}) = 1$$

ハーフバンドフィルタ (2)

■ インパルス応答の性質

$$h(n) + (-1)^n h(n) = \delta(n)$$

$$h(n) = \begin{cases} 1/2 & (n=0) \\ 0 & (n=\text{even}, n \neq 0) \end{cases}$$

$$H(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h(n)z^{-n} = \cdots + h(-1)z^1 + h(0)z^0 + h(1)z^{-1} + \cdots$$

$$H(z^{-1}) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h(n)z^n = \cdots + h(-1)z^{-1} + h(0)z^0 + h(1)z^1 + \cdots$$

$$H(-z^{-1}) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h(n)(-z)^n = \cdots h(-2)z^{-2} - h(-1)z^{-1} + h(0)z^0 \\ - h(1)z^1 + h(2)z^2 \cdots$$

Halfband Filter (2)

- Characteristic of impulse response

$$h(n) + (-1)^n h(n) = \delta(n)$$

$$h(n) = \begin{cases} 1/2 & (n=0) \\ 0 & (n=\text{even}, n \neq 0) \end{cases}$$

$$H(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h(n)z^{-n} = \cdots + h(-1)z^1 + h(0)z^0 + h(1)z^{-1} + \cdots$$

$$H(z^{-1}) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h(n)z^n = \cdots + h(-1)z^{-1} + h(0)z^0 + h(1)z^1 + \cdots$$

$$H(-z^{-1}) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} h(n)(-z)^n = \cdots h(-2)z^{-2} - h(-1)z^{-1} + h(0)z^0 \\ - h(1)z^1 + h(2)z^2 \cdots$$

ミラーフィルタ

■ ミラーフィルタの定義

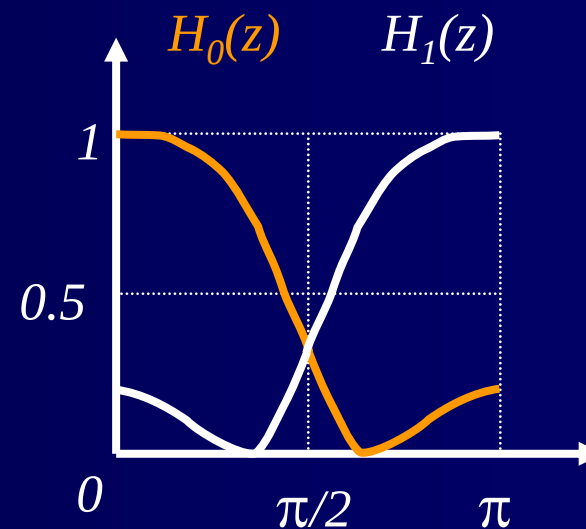
$$H_1(z) = H_0(-z)$$

$$H_1(e^{j\omega}) = H_0(e^{j(\omega-\pi)})$$

$$h_1(n) = (-1)^n h_0(n)$$

■ 周波数特性

- 周波数特性は $\pi/2$ で対称
- 対称なフィルタ特性と加算すると1にならない



Mirror Filter

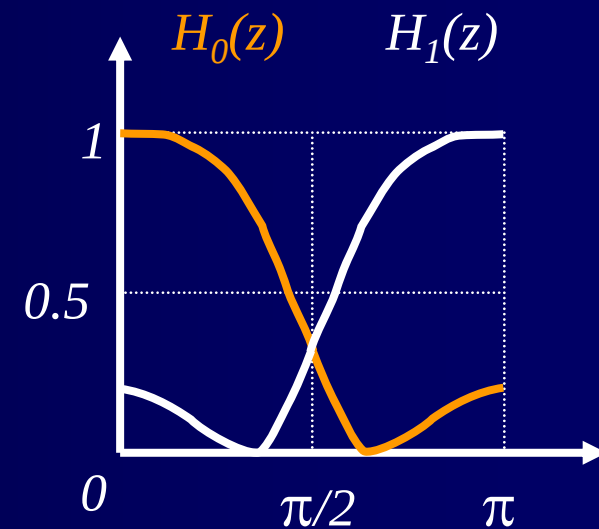
- Definition of mirror filter

$$H_1(z) = H_0(-z)$$

$$H_1(e^{j\omega}) = H_0(e^{j(\omega-\pi)})$$

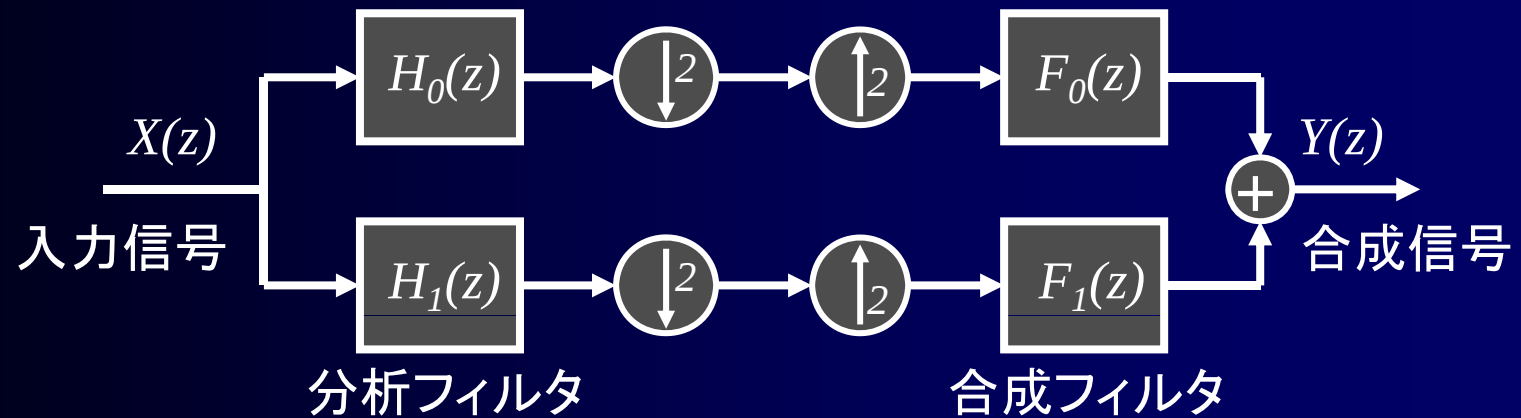
$$h_1(n) = (-1)^n h_0(n)$$

- Frequency response
 - Symmetric at $\pi/2$
 - Sum of two filters response does not equals to 1



分析・合成

■ 分析フィルタ部と合成フィルタ部

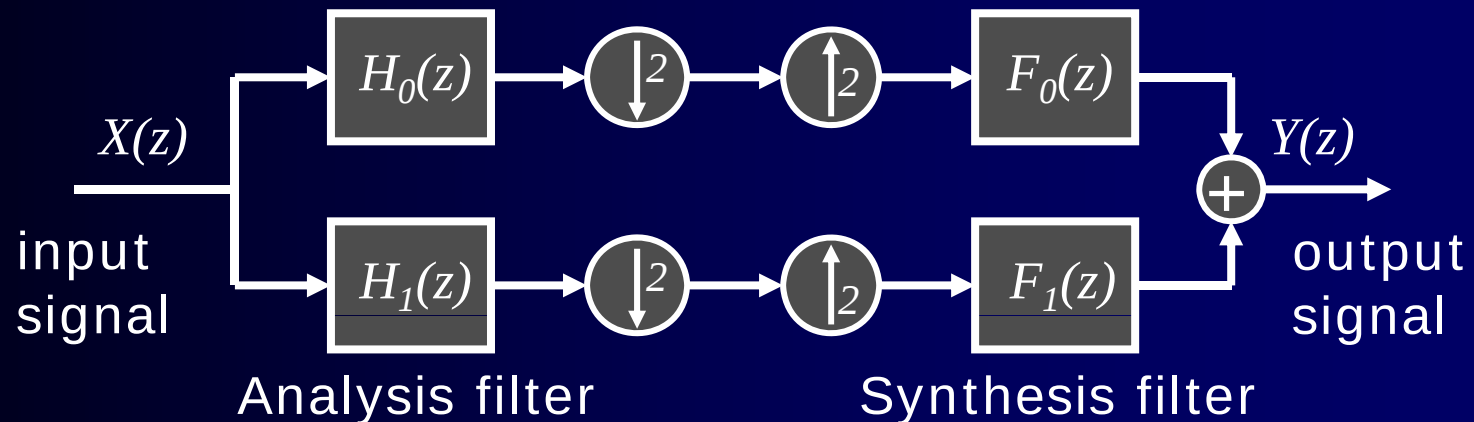


■ 完全再構成の条件

$$H_0(-z)F_0(z) + H_1(-z)F_1(z) = 0$$
$$H_0(z)F_0(z) + H_1(z)F_1(z) = 2z^{-L}$$

Analysis and Synthesis

- Analysis filters and Synthesis filters



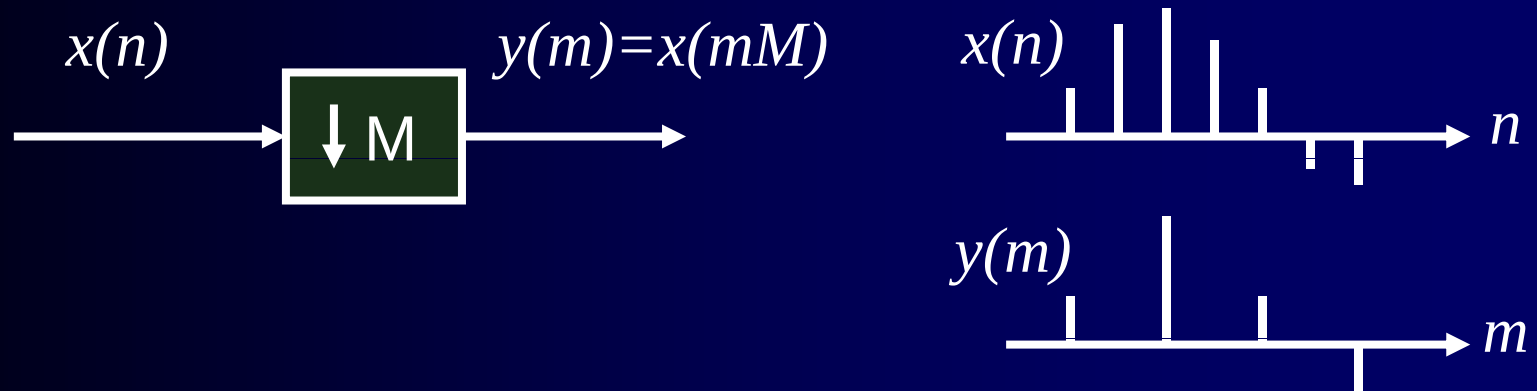
- Condition for **Perfect Reconstruction**

$$\begin{aligned} H_0(-z)F_0(z) + H_1(-z)F_1(z) &= 0 \\ H_0(z)F_0(z) + H_1(z)F_1(z) &= 2z^{-L} \end{aligned}$$

完全再構成

■ ダウンサンプルのz変換表現

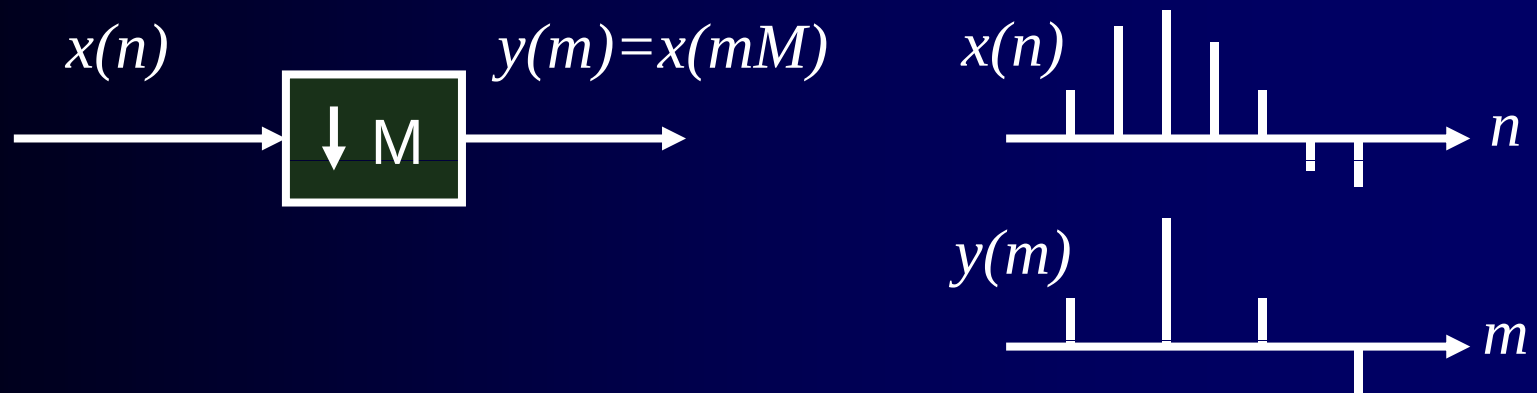
$$Y(z) = \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} X\left(z^{\frac{1}{M}} \exp(-j2\pi k / M)\right)$$



Perfect Reconstruction

- Z-transform representation for down sampling

$$Y(z) = \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} X\left(z^{\frac{1}{M}} \exp(-j2\pi k / M)\right)$$



完全再構成 (2)

- ダウンサンプリングはM周期デルタ関数と $x(n)$ の畳み込み

$$i(n) = \sum_{r=-\infty}^{\infty} \delta(n - rM) = \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} \exp(j2\pi nk / M)$$

- デルタ関数は $n = \dots -2M, -M, 0, M, 2M \dots$ で 1, 他の場合には 0
- 上式右辺は, 例えば $M=3$ のとき, $n=3k$ (k :整数) で 1, 他の場合 0

$$i(n) = \frac{1}{3} \left(1 + e^{j\pi n 2/3} + e^{j\pi n 4/3} \right)$$

Perfect Reconstruction (2)

- Down sampling is convolution of M period delta function and $x(n)$

$$i(n) = \sum_{r=-\infty}^{\infty} \delta(n - rM) = \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} \exp(j2\pi nk / M)$$

- delta function is 1 at $n = \dots -2M, -M, 0, M, 2M \dots$, otherwise 0
- Right side of above equation equals to 1 at $n=3k$ (k :integer) for $M=3$, otherwise 0

$$i(n) = \frac{1}{3} \left(1 + e^{j\pi n 2/3} + e^{j\pi n 4/3} \right)$$

完全再構成 (3)

- $i(n)$ と $x(n)$ の積は

$$i(n)x(n) = \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} x(n) \exp(-j2\pi nk / M)$$

- この式をz変換すれば

$$\begin{aligned} & \sum_{n=-\infty}^{\infty} \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} x(n) \exp(-j2\pi nk / M) z^{-n} \\ &= \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n) \exp(-jn(\omega - j2\pi k / M)) \\ &= \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} X(z \exp(-j2\pi k / M)) \end{aligned}$$

Perfect Reconstruction (3)

- Product of $i(n)$ and $x(n)$

$$i(n)x(n) = \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} x(n) \exp(-j2\pi nk / M)$$

- By applying z-transform

$$\begin{aligned} & \sum_{n=-\infty}^{\infty} \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} x(n) \exp(-j2\pi nk / M) z^{-n} \\ &= \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n) \exp(-jn(\omega - j2\pi k / M)) \\ &= \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} X(z \exp(-j2\pi k / M)) \end{aligned}$$

復習

- z変換

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)z^{-n} \quad (z \equiv e^{j\omega})$$

Review

- z-transform

$$X(z) = \sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n)z^{-n} \quad (z \equiv e^{j\omega})$$

完全再構成 (4)

- $1/M$ への間引きは, z 変換では以下のように表される

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nM) z^{-n} = \sum_{s=-\infty}^{\infty} x(s) z^{\frac{1}{M}(-s)} = X(z^{\frac{1}{M}}) \quad \begin{array}{l} s \equiv nM \\ n = \frac{1}{M}s \end{array}$$

- $x(s)$ の部分が $i(n)x(n)$ に相当するからこれらを合わせるとダウンサンプリングの z 変換表現を得る

$$Y(z) = \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} X(z^{\frac{1}{M}} \exp(-j2\pi k / M))$$

Perfect Reconstruction (4)

- Decimation to 1/M by z-transform

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} x(nM)z^{-n} = \sum_{s=-\infty}^{\infty} x(s)z^{\frac{1}{M}(-s)} = X(z^{\frac{1}{M}})$$

$$\begin{aligned}s &\equiv nM \\ n &= \frac{1}{M}s\end{aligned}$$

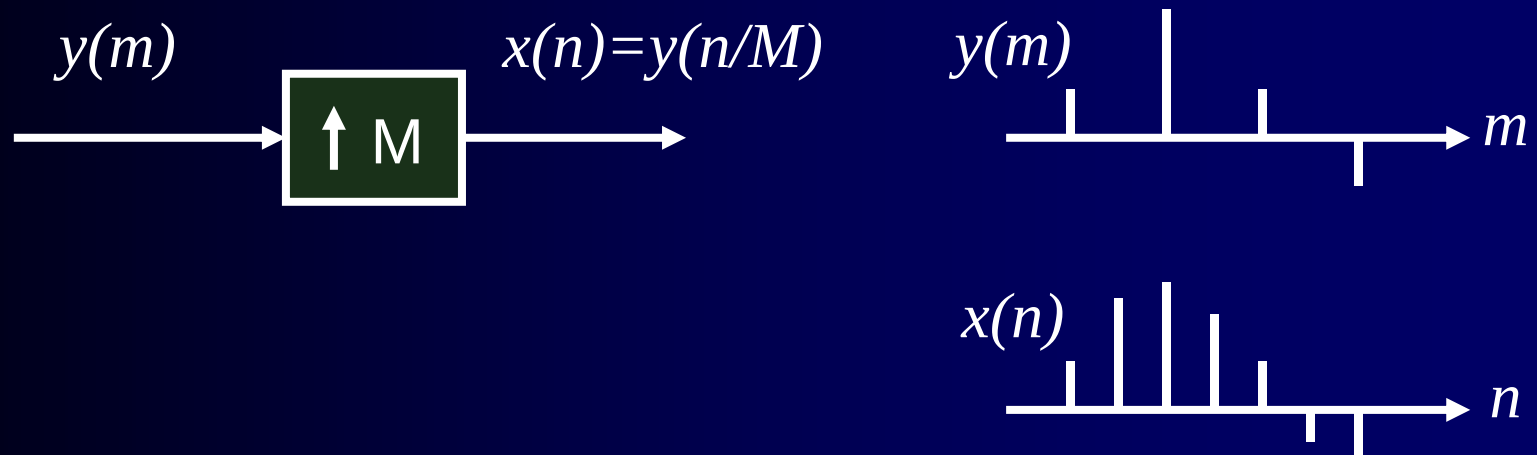
- $x(s)$ corresponds to $i(n)x(n)$, so that we have z-transform of down sampling

$$Y(z) = \frac{1}{M} \sum_{k=0}^{M-1} X(z^{\frac{1}{M}} \exp(-j2\pi k / M))$$

完全再構成 (5)

■ アップサンプルのz変換表現

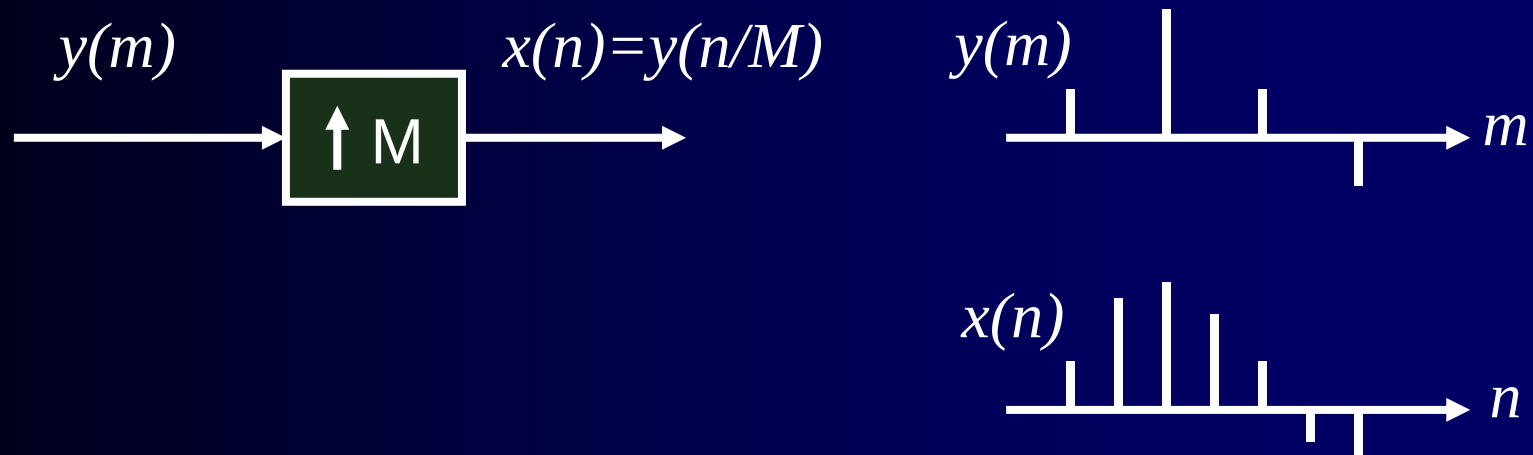
$$X(z) = Y(z^M)$$



Perfect Reconstruction (5)

- Z-transform representation for up sampling

$$X(z) = Y(z^M)$$



完全再構成 (6)

- なぜなら, M 倍にサンプルすると, z 変換では以下のように表される

$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n/M) z^{-n} = \sum_{s=-\infty}^{\infty} x(s) z^{-Ms} = X(z^M)$$

$$\begin{aligned} s &\equiv n/M \\ n &= Ms \end{aligned}$$

Perfect Reconstruction (6)

- Since M times up sampling is represented by z-transform as follows

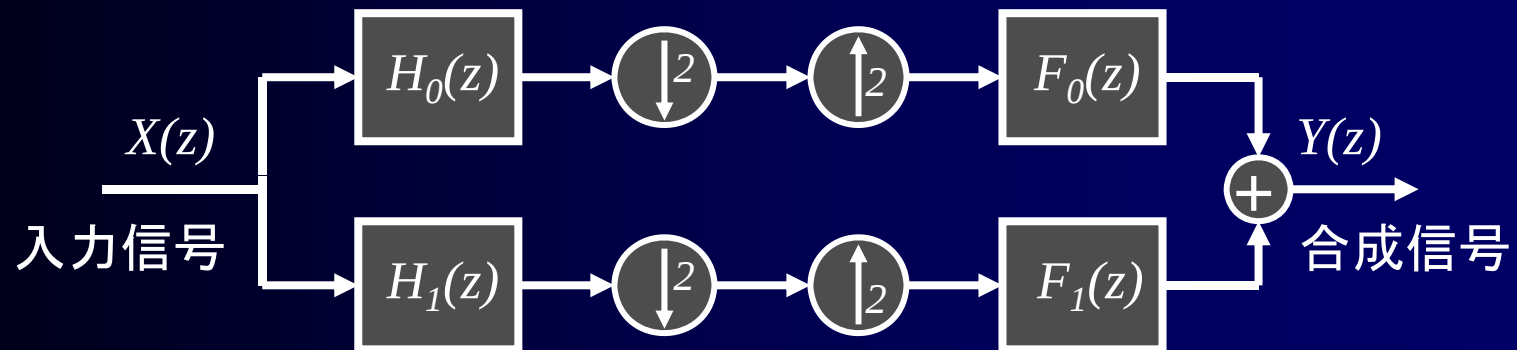
$$\sum_{n=-\infty}^{\infty} x(n/M) z^{-n} = \sum_{s=-\infty}^{\infty} x(s) z^{-Ms} = X(z^M)$$

$$\begin{aligned} s &\equiv n/M \\ n &= Ms \end{aligned}$$

完全再構成 (7)

- フィルタリング, ダウンサンプリング, アップサンプリング, フィルタリングを縦続接続した信号をz変換で表現する

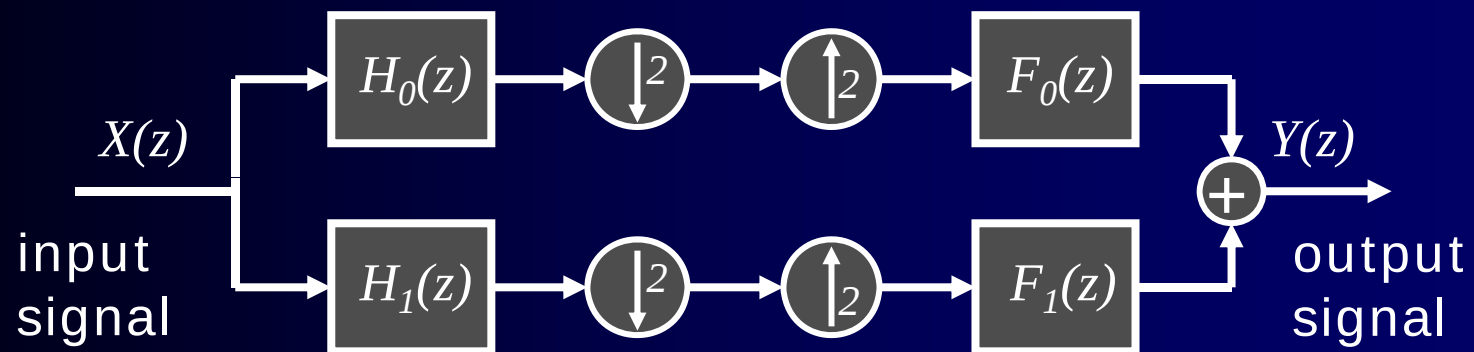
$$Y(z) = F_0(z) \frac{1}{2} \sum_{k=0}^1 H_0(z e^{-j2\pi k/2}) X(z e^{-j2\pi k/2}) \\ + F_1(z) \frac{1}{2} \sum_{k=0}^1 H_1(z e^{-j2\pi k/2}) X(z e^{-j2\pi k/2})$$



Perfect Reconstruction (7)

- Cascade connection of filtering, down sampling, up sampling and filtering is represented by z-transform

$$Y(z) = F_0(z) \frac{1}{2} \sum_{k=0}^1 H_0(z e^{-j2\pi k/2}) X(z e^{-j2\pi k/2}) \\ + F_1(z) \frac{1}{2} \sum_{k=0}^1 H_1(z e^{-j2\pi k/2}) X(z e^{-j2\pi k/2})$$



完全再構成 (8)

$$\begin{aligned} Y(z) &= F_0(z) \frac{1}{2} \sum_{k=0}^1 H_0(z e^{-j2\pi k/2}) X(z e^{-j2\pi k/2}) \\ &\quad + F_1(z) \frac{1}{2} \sum_{k=0}^1 H_1(z e^{-j2\pi k/2}) X(z e^{-j2\pi k/2}) \\ &= \frac{1}{2} F_0(z) (H_0(z) X(z) + H_0(-z) X(-z)) \\ &\quad + \frac{1}{2} F_1(z) (H_1(z) X(z) + H_1(-z) X(-z)) \\ &= \frac{1}{2} (F_0(z) H_0(z) + F_1(z) H_1(z)) X(z) \\ &\quad + \frac{1}{2} (F_0(z) H_0(-z) + F_1(z) H_1(-z)) X(-z) \end{aligned}$$

Perfect Reconstruction (8)

$$\begin{aligned} Y(z) &= F_0(z) \frac{1}{2} \sum_{k=0}^1 H_0(z e^{-j2\pi k/2}) X(z e^{-j2\pi k/2}) \\ &\quad + F_1(z) \frac{1}{2} \sum_{k=0}^1 H_1(z e^{-j2\pi k/2}) X(z e^{-j2\pi k/2}) \\ &= \frac{1}{2} F_0(z) (H_0(z) X(z) + H_0(-z) X(-z)) \\ &\quad + \frac{1}{2} F_1(z) (H_1(z) X(z) + H_1(-z) X(-z)) \\ &= \frac{1}{2} (F_0(z) H_0(z) + F_1(z) H_1(z)) X(z) \\ &\quad + \frac{1}{2} (F_0(z) H_0(-z) + F_1(z) H_1(-z)) X(-z) \end{aligned}$$

完全再構成 (9)

- 入出力が一致 ($Y(z)=X(z)$) するためには

$$Y(z) = \frac{1}{2}(F_0(z)H_0(z) + F_1(z)H_1(z))X(z) \\ + \frac{1}{2}(F_0(z)H_0(-z) + F_1(z)H_1(-z))X(-z)$$

において、1項目が適当な遅延だけを持ち、2項目が0であることが必要であるから

$$H_0(-z)F_0(z) + H_1(-z)F_1(z) = 0 \\ H_0(z)F_0(z) + H_1(z)F_1(z) = 2z^{-L}$$

Perfect Reconstruction (9)

- For input and output matching, ($Y(z)=X(z)$)

$$Y(z) = \frac{1}{2}(F_0(z)H_0(z) + F_1(z)H_1(z))X(z) \\ + \frac{1}{2}(F_0(z)H_0(-z) + F_1(z)H_1(-z))X(-z)$$

We need arbitrary delay for the 1st term and 0 for the 2nd term

$$H_0(-z)F_0(z) + H_1(-z)F_1(z) = 0 \\ H_0(z)F_0(z) + H_1(z)F_1(z) = 2z^{-L}$$

2バンドフィルタ

- QMF (Quadrature Mirror Filter)
 - 完全再構成ではない直線位相フィルタ
 - 周波数分離特性に優れる

$$H_1(z) = H_0(-z)$$

$$F_0(z) = H_1(-z) \quad F_1(z) = -H_0(-z)$$

- CQF (Conjugate Quadrature Filter)
 - 完全再構成の非直線位相フィルタ(偶数次係数0のHalfband Filter)

$$H_1(z) = z^{-(N-1)} H_0(-z^{-1})$$

$$F_0(z) = H_1(-z) \quad F_1(z) = H_0(-z)$$

2-band filter

- QMF (Quadrature Mirror Filter)
 - Linear phase filter, but not Perfect Reconstruction
 - Better band splitting

$$H_1(z) = H_0(-z)$$

$$F_0(z) = H_1(-z) \quad F_1(z) = -H_0(-z)$$

- CQF (Conjugate Quadrature Filter)
 - Non linear phase, Perfect Reconstruction (even order coefficients are 0 in Halfband Filter)

$$H_1(z) = z^{-(N-1)} H_0(-z^{-1})$$

$$F_0(z) = H_1(-z) \quad F_1(z) = H_0(-z)$$

2バンドフィルタ (2)

- SSKF (Symmetric Short Kernel Filter)
 - 直線位相の非直交フィルタ

$$F_0(z) = H_1(-z)$$

$$F_1(z) = -H_0(-z)$$

- SSKF(5,3)フィルタの係数の例

	n	係数値
$H_0(z)$	0,4	-0.125
	1,3	0.25
	2	0.75
$H_1(z)$	0,2	0.5
	1	-1.0

2-band filter (2)

- SSKF (Symmetric Short Kernel Filter)
 - Linear phase filter, not orthogonal

$$F_0(z) = H_1(-z)$$

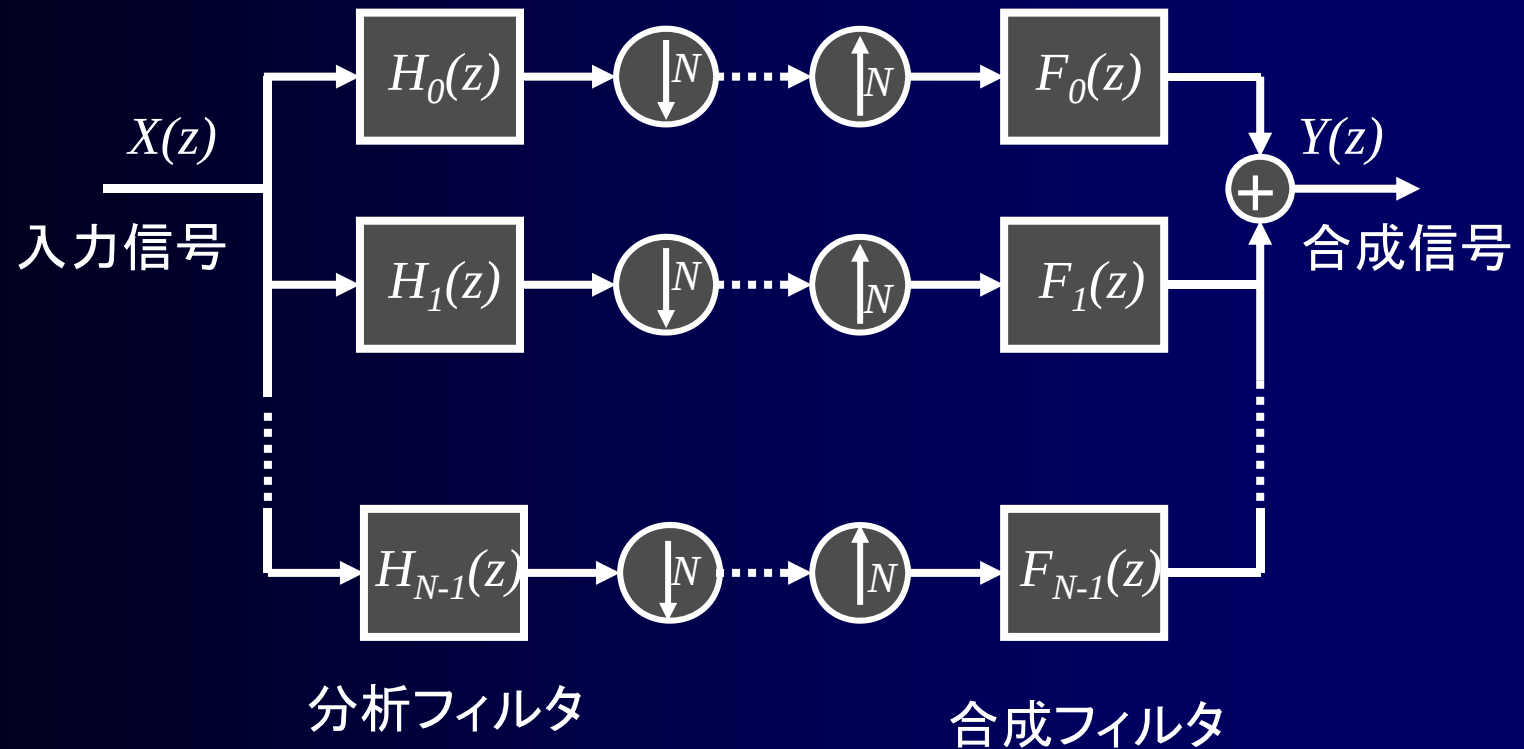
$$F_1(z) = -H_0(-z)$$

- Example of SSKF(5,3) filter

	n	Coeff.
$H_0(z)$	0,4	-0.125
	1,3	0.25
	2	0.75
$H_1(z)$	0,2	0.5
	1	-1.0

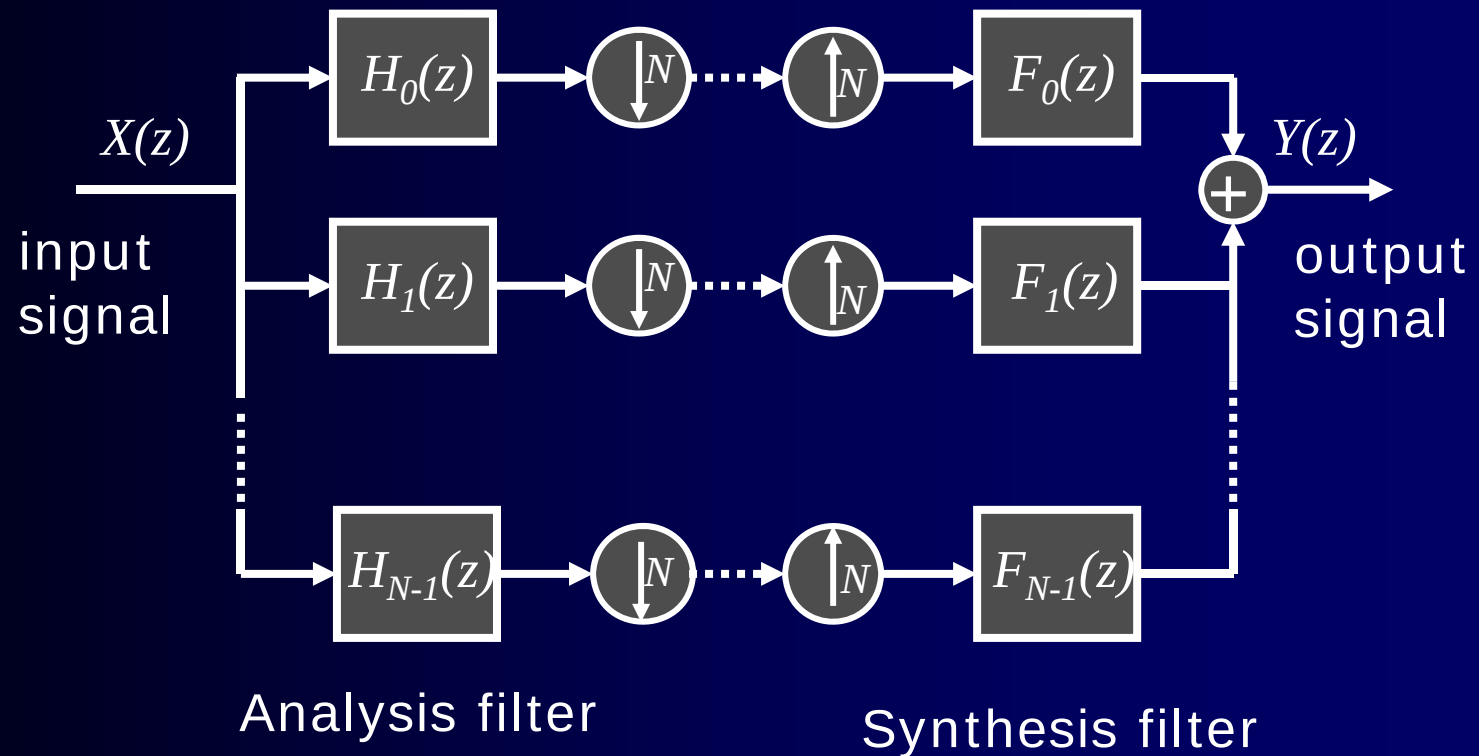
Nバンドフィルタ

■ Nバンドフィルタバンクの構成



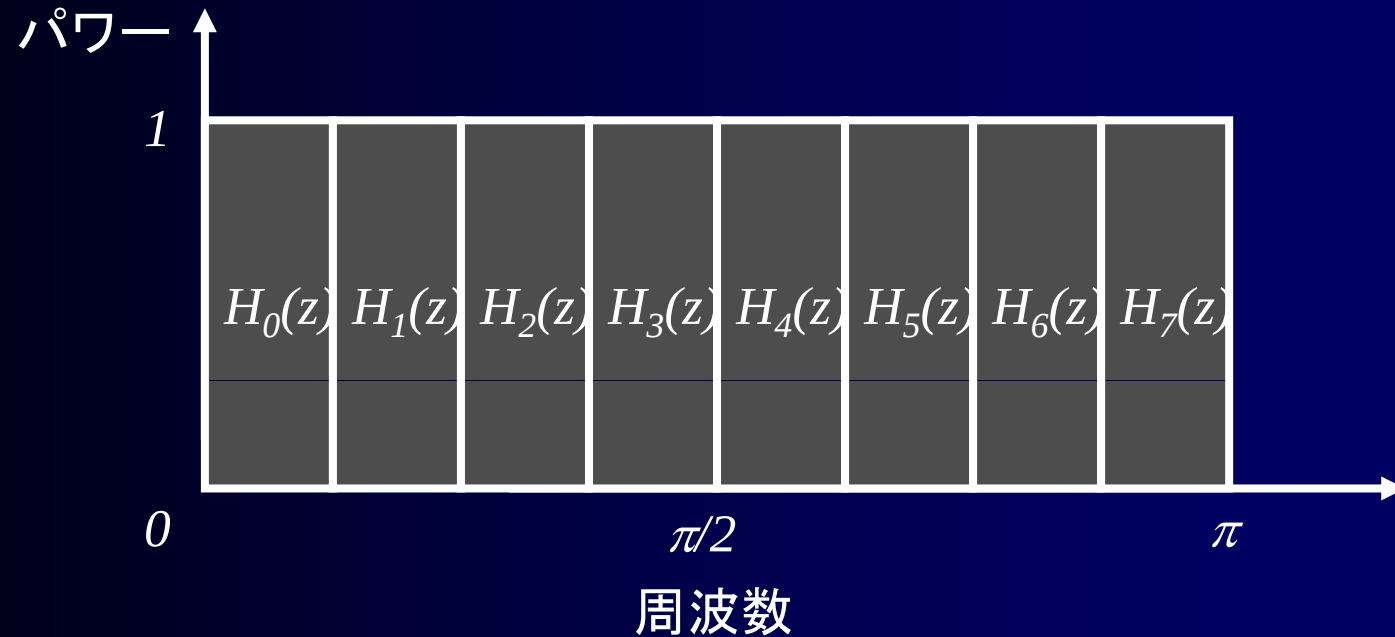
N-band filter

- Structure of N-band filterbank



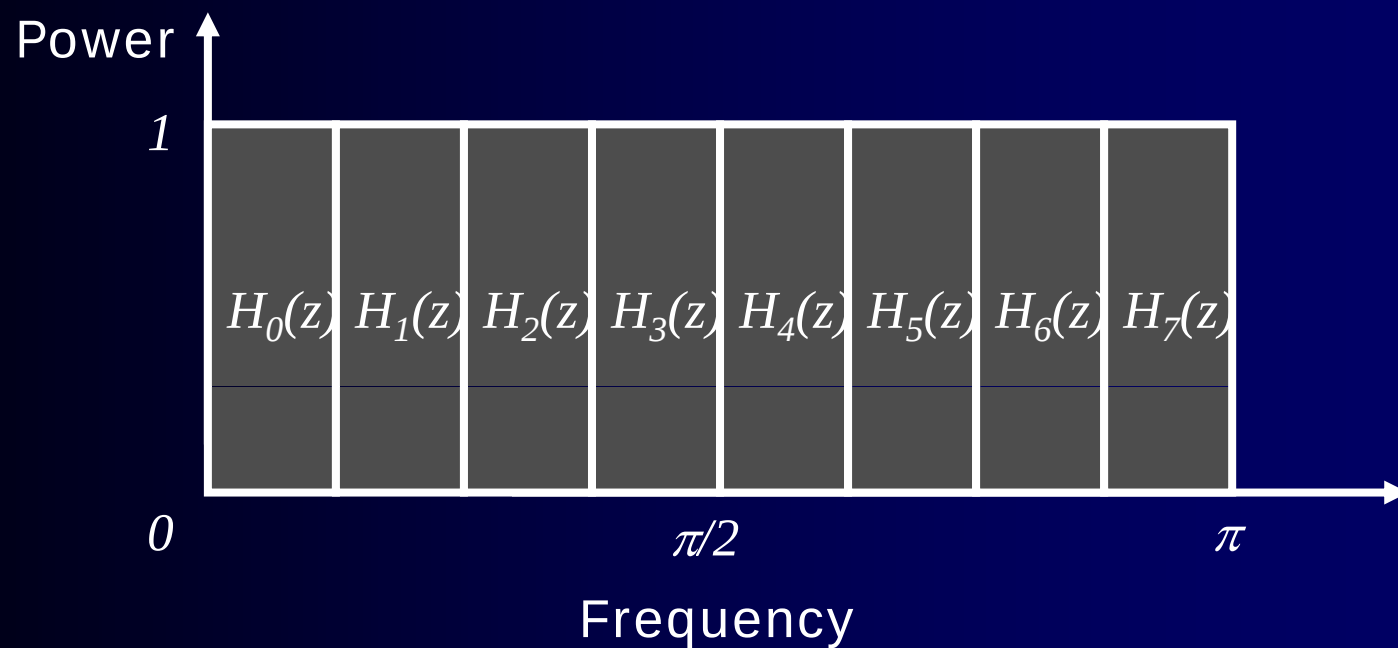
Nバンドフィルタ (2)

- 理想フィルタバンクの周波数特性 (8band)



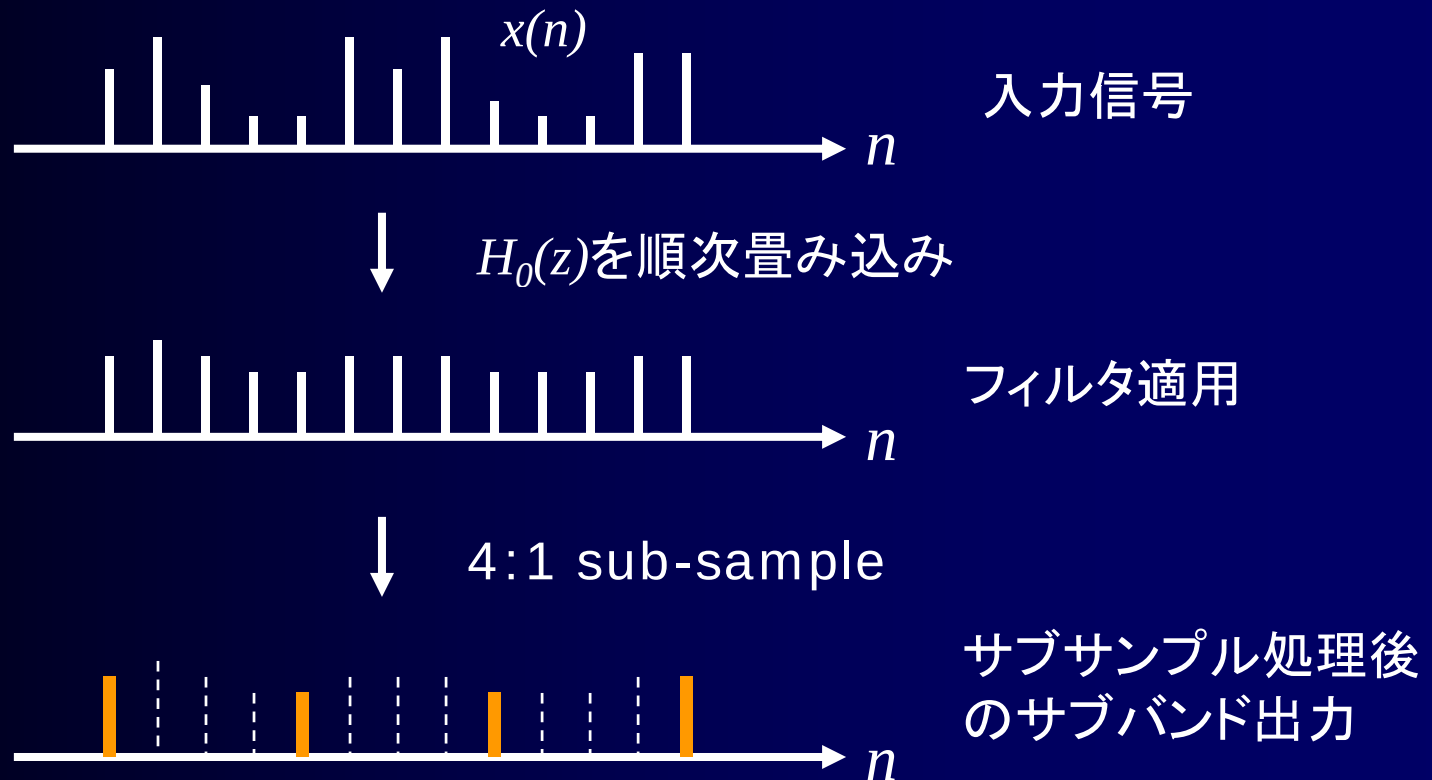
N-band filter (2)

- Ideal frequency response of filterbank (8-band)



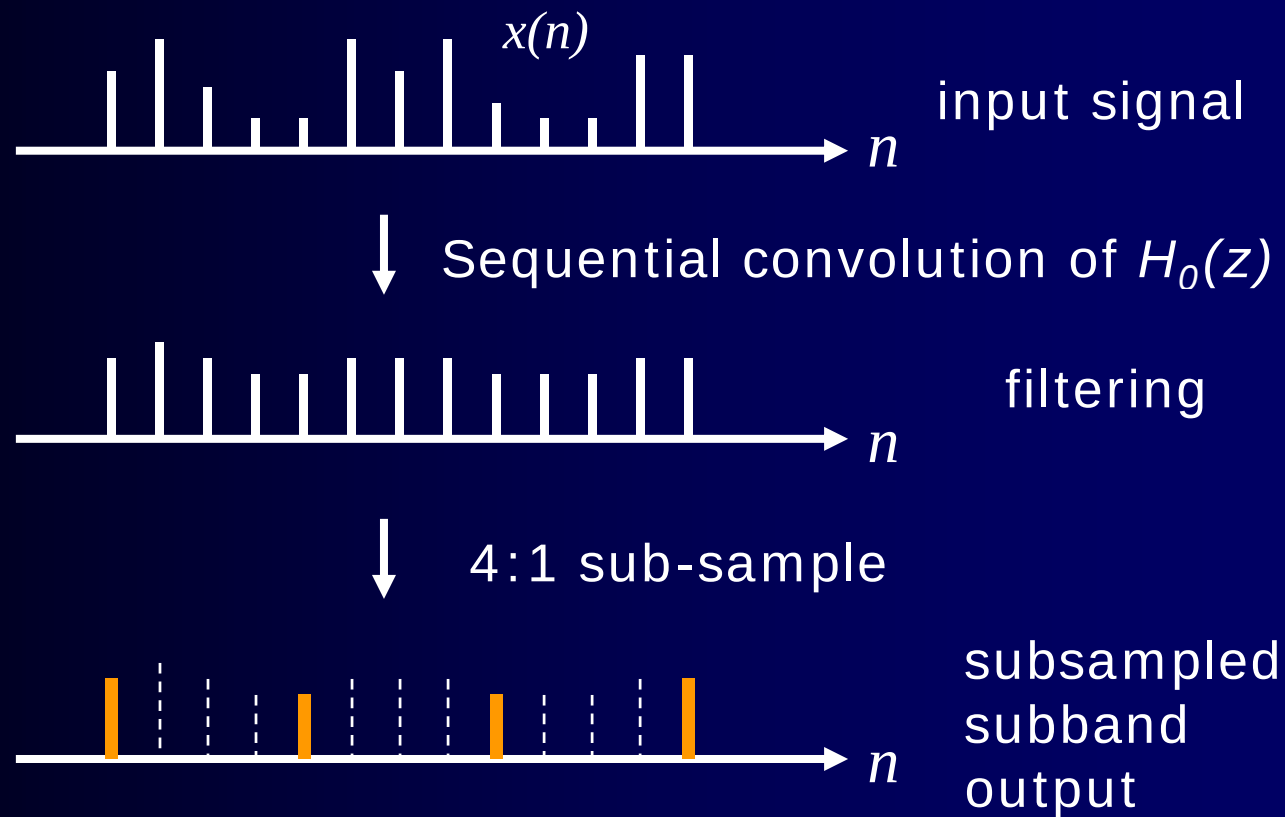
Nバンドフィルタ (3)

■ 4バンドの場合のサブバンド出力



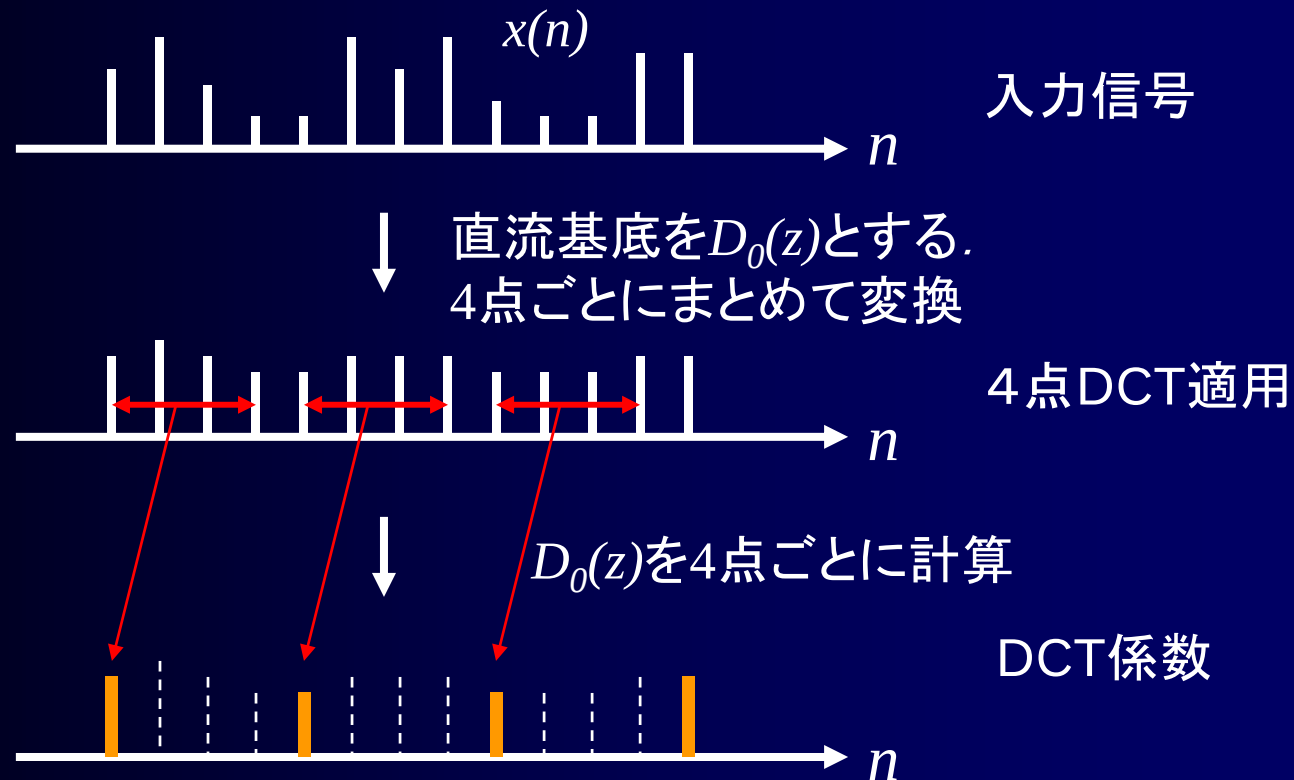
N-band filter (3)

- Subband output at 4-band



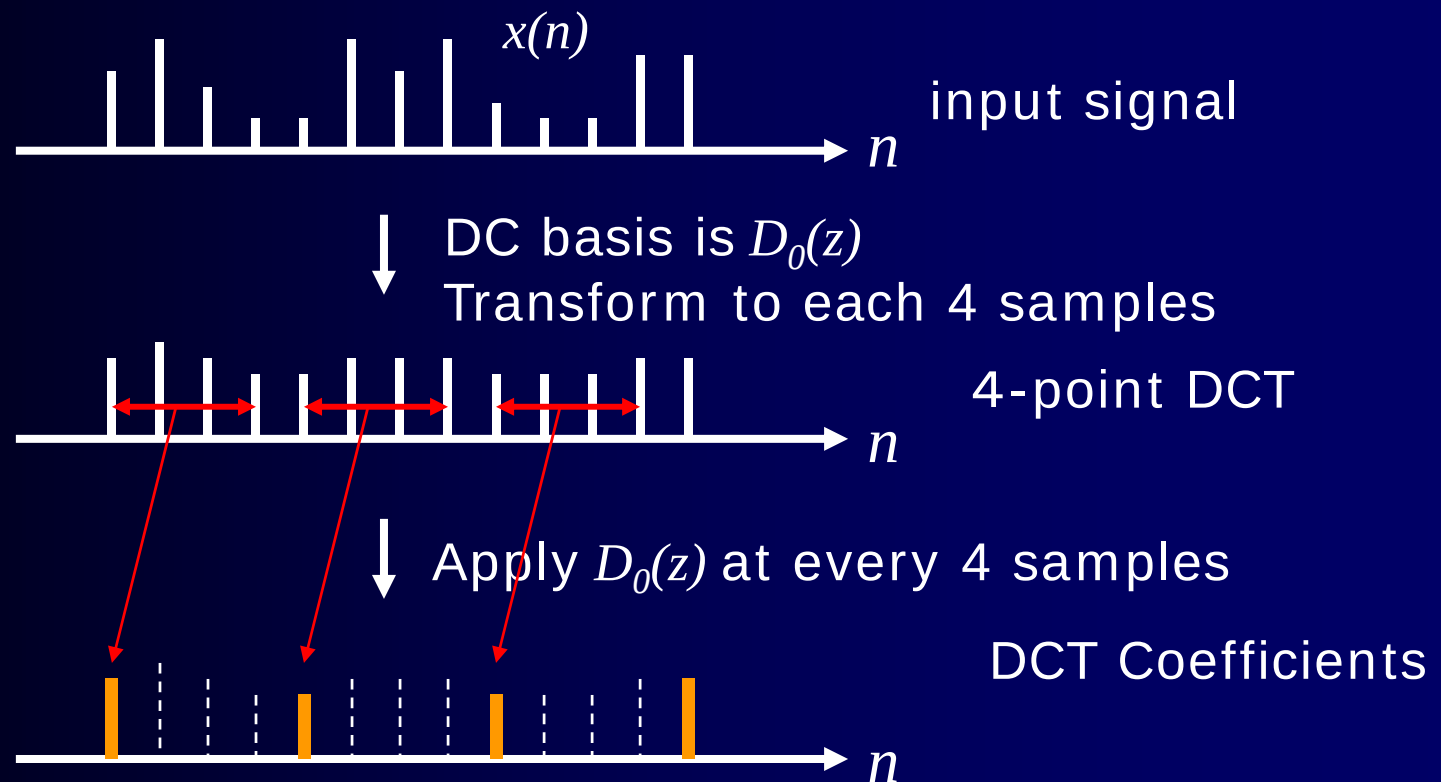
Nバンドフィルタ (4)

■ 4点DCTの場合の係数



N-band filter (4)

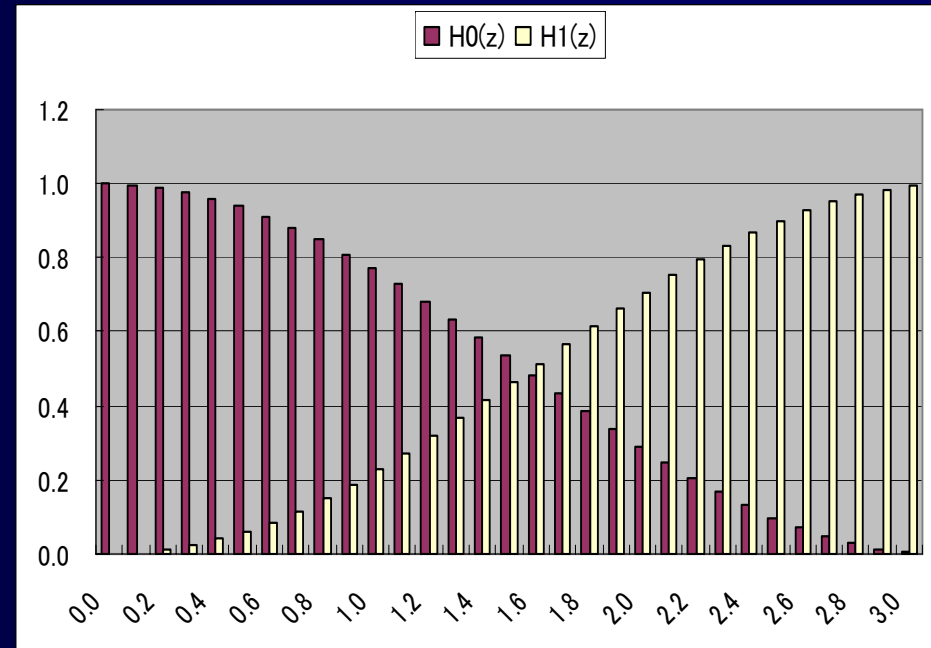
- Coefficient of 4-point DCT



周波数特性の計算例

- Excel による周波数特性の計算

$$H_0(z) = \frac{1}{4}z^{-1} + \frac{1}{2} + \frac{1}{4}z^1$$
$$H_1(z) = -\frac{1}{4}z^{-1} + \frac{1}{2} - \frac{1}{4}z^1$$



Example of Frequency Response Calculation

- Calculation of Frequency Response using Excel

$$H_0(z) = \frac{1}{4}z^{-1} + \frac{1}{2} + \frac{1}{4}z^1$$
$$H_1(z) = -\frac{1}{4}z^{-1} + \frac{1}{2} - \frac{1}{4}z^1$$

